

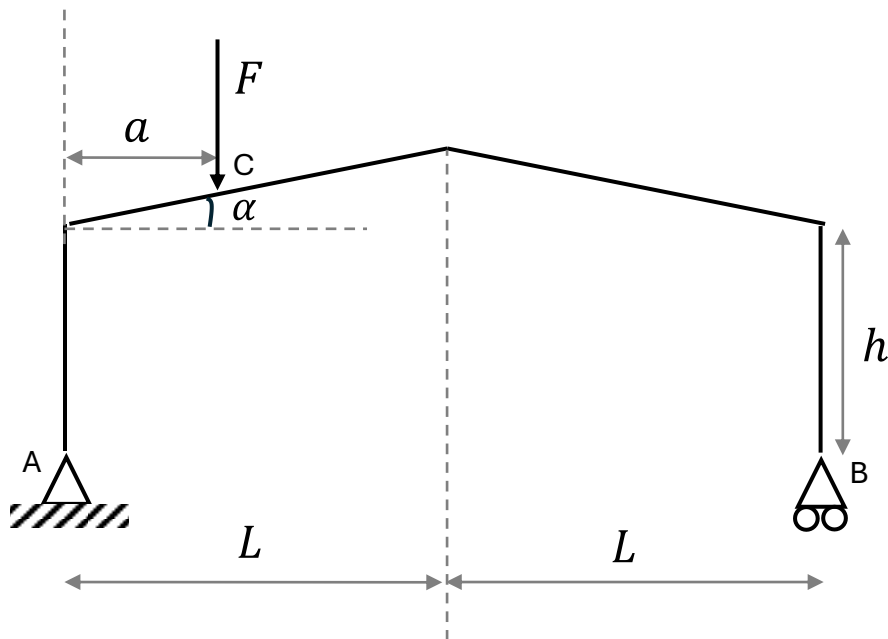
Résistance des Matériaux

Exercice : portique à deux versants

Soit le portique ci-dessous. Le portique est articulé en A et simplement appuyé en B.

Une force $F = 1000 \text{ N}$ verticale est appliquée à la distance a de l'appui A.

1. Montrer que l'angle α indiqué sur le schéma a pour valeur $\alpha \approx 11,30^\circ$
2. Calculer les degrés d'hyperstaticité externe, interne, et global de la structure
3. Déterminer les réactions aux appuis A et B
4. En déduire les efforts internes (moment fléchissant M , effort normal N et effort tranchant V) et tracer les diagrammes
5. Calculer le déplacement vertical en C dû à la force F à l'aide du théorème de la charge unitaire
6. Calculer le déplacement horizontal en B dû à la force F à l'aide du théorème de la charge unitaire



Données

- $L = 5\text{m}$
- $a = 2\text{m}$
- $h = 3\text{m}$
- La toiture a une pente de 20%
- $E = 210\,000 \text{ MPa}$
- $I = 8356 \text{ cm}^4$ (IPE 300)

Correction

1/ Pente 20% donc

$$\alpha = \text{atan}\left(\frac{1}{5}\right) \approx 11,3^\circ$$

2/

Degré externe : $d_e = r - 3 = 0$

Degré interne : $d_i = l_i - (3b - 3) = 9 - (3 \times 4 - 3) = 0$

Avec l_i nombre d'inconnues de liaison interne (3 encastremets) et b nombre de barres

Degré global : $d_g = d_e + d_i = 0$. La structure est isostatique.

3/ PFS

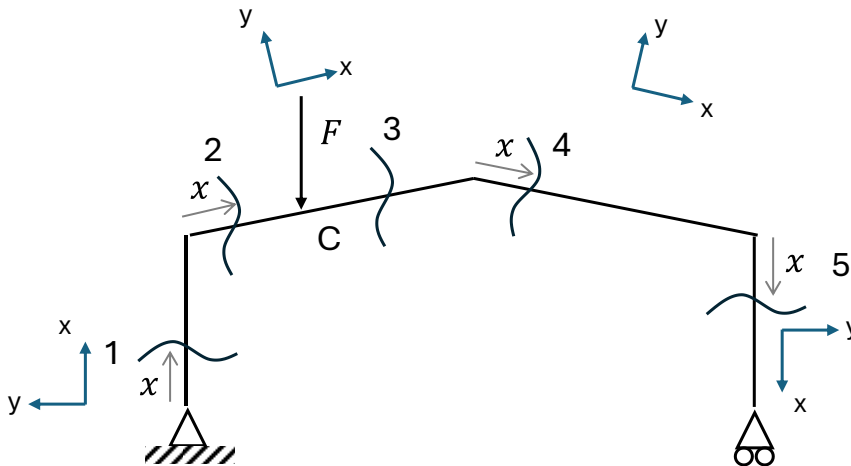
$$X_A = 0$$

$$Y_A + Y_B - F = 0$$

$$Y_B \cdot 2L - F \cdot a = 0$$

$$\begin{cases} Y_B = F \cdot \frac{a}{2L} = 200 \text{ N} \\ Y_A = \frac{F \cdot (L - 2a)}{2L} = 800 \text{ N} \end{cases}$$

4/ 5 coupures à réaliser. Les repères locaux des sections sont définis ci-dessous.



Coupure 1

$$\begin{cases} N = -Y_A = -\frac{F \cdot (L - 2a)}{2L} \\ V = 0 \\ M = 0 \end{cases}$$

Coupure 2

$$\begin{cases} N = -Y_A \cdot \sin \alpha \\ V = -Y_A \cdot \cos \alpha \\ M = Y_B \cdot (2L - x \cdot \cos \alpha) - F \cdot (a - x \cdot \cos \alpha) = \frac{F \cdot (2L - a)}{2L} \cdot x \cdot \cos \alpha \end{cases}$$

Coupure 3

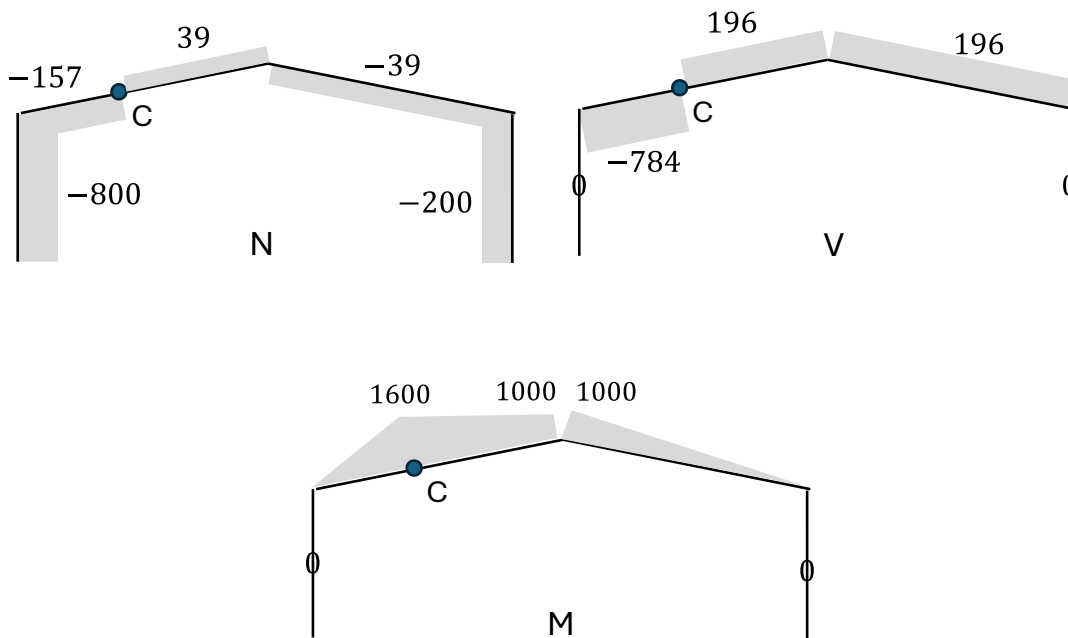
$$\begin{cases} N = Y_B \cdot \sin \alpha \\ V = Y_B \cdot \cos \alpha \\ M = Y_B \cdot (2L - x \cdot \cos \alpha) \end{cases}$$

Coupure 4

$$\begin{cases} N = -Y_B \cdot \sin \alpha \\ V = Y_B \cdot \cos \alpha \\ M = Y_B \cdot (L - x \cdot \cos \alpha) \end{cases}$$

Coupure 5

$$\begin{cases} N = -Y_B \\ V = 0 \\ M = 0 \end{cases}$$



Remarques

Repères locaux des barres

Les réactions aux appuis et efforts doivent être projetés dans les repères locaux des barres afin de déterminer N et V.

Le moment fléchissant peut être calculé dans le repère local ou dans le repère global de la structure car l'axe z est le même pour tous les repères

Vérification des expressions

Reprenez toutes les expressions avec $\alpha = 0$ (toiture plate) et vérifiez si les résultats sont cohérents.

Moment M_2 : autre méthode

Soit G_2 le point d'abscisse x où la coupure est effectuée, alors on peut calculer les moments exercés par F et Y_B avec la formule :

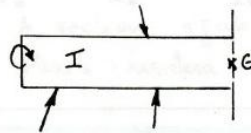
$$\overrightarrow{M_2(x)} = \overrightarrow{G_2C} \wedge \vec{F} = \begin{pmatrix} (a - x \cdot \cos \alpha) \\ / \\ 0 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 0 \\ -F \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -F \cdot (a - x \cdot \cos \alpha) \end{pmatrix}$$

Pas besoin de calculer la composante de G_2C en y puisqu'on la multiplie par 0 dans le calcul

$$\overrightarrow{M_2(x)} = \overrightarrow{G_2B} \wedge \vec{R}_B = \begin{pmatrix} 2L - x \cdot \cos \alpha \\ / \\ 0 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 0 \\ Y_B \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ Y_B \cdot (2L - x \cdot \cos \alpha) \end{pmatrix}$$

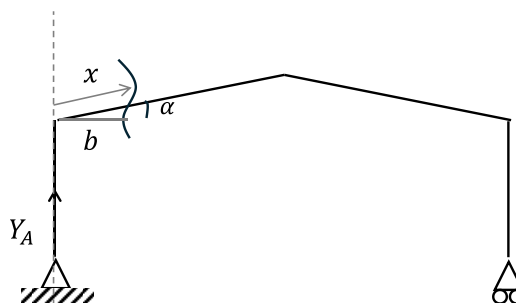
Pas besoin de calculer la composante de G_2B en y puisqu'on la multiplie par 0 dans le calcul

On a bien $M_2 = Y_B \cdot (2L - x \cdot \cos \alpha) - F \cdot (a - x \cdot \cos \alpha)$

Moment M_2 : en considérant les actions sur la partie I (à gauche de la coupure), avec un signe « - »

$$[\text{Actions II} \rightarrow \text{I}] = - [\text{Actions extérieures} \rightarrow \text{I}]$$

Le bras de levier de l'effort Y_A est $b = x \cdot \cos \alpha$, comme indiqué sur le schéma ci-dessous.



On obtient directement :

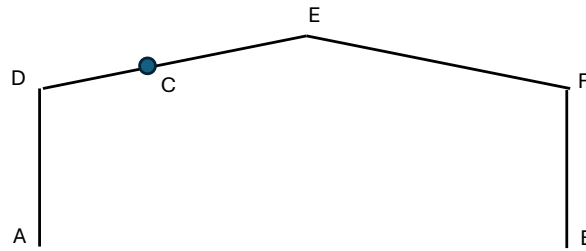
$$M_2(x) = -(-Y_A \cdot x \cdot \cos \alpha) = \frac{F \cdot (2L - a)}{2L} \cdot x \cdot \cos \alpha$$

5/ Déplacement vertical en C

$$u = \frac{1}{EI} \cdot \int M_0 M_1 dx$$

- M_0 ; moment fléchissant du à l'effort F
- M_1 : moment fléchissant du à une force de 1N appliquée en C. On pourra aisément avoir le diagramme pour ce cas, en divisant par F le diagramme pour M_0

Pour les intégrales, on définit les points ci-dessous :



$M_0 = 0$ entre A et D et entre F et B donc

$$u_C = \frac{1}{EI} \cdot \left(\int_D^C M_0 M_1 dx + \int_C^E M_0 M_1 dx + \int_E^F M_0 M_1 dx \right)$$

$$\int_D^C M_0 M_1 dx = \frac{1}{3} \times 2,04 \times 1600 \times 1,6$$

$$\int_C^E M_0 M_1 dx = \frac{1}{6} (5,10 - 2,04) \times (2 \times 1600 \times 1,6 + 1600 \times 1 + 1 \times 1000 + 2 \times 1000)$$

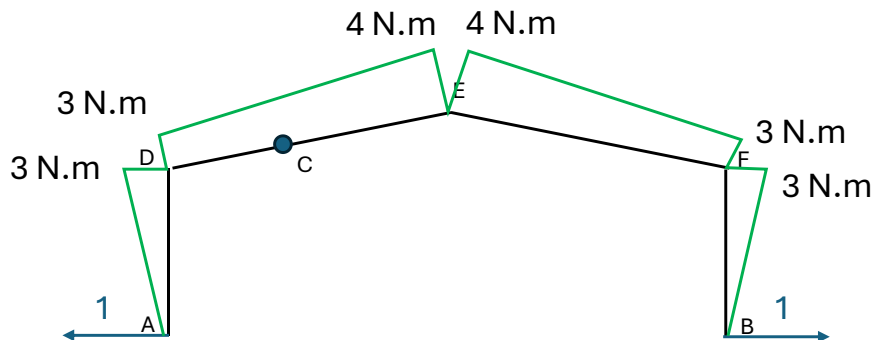
$$\int_E^F M_0 M_1 dx = \frac{1}{3} \times 5,10 \times 1000$$

$$u = 4,96 \times 10^{-4} m$$

6/ Déplacement horizontal en B

$$u_D = \frac{1}{EI} \cdot \int M_0 M_1 dx$$

- M_0 ; moment fléchissant du à l'effort F (connu)
- M_1 : moment fléchissant du à une force de 1N appliquée suivant l'axe x en D



$$u_D = \frac{1}{EI} \cdot \left(\int_D^C M_0 M_1 dx + \int_C^E M_0 M_1 dx + \int_E^F M_0 M_1 dx \right)$$

$$\int_D^C M_0 M_1 dx = \frac{1}{6} \cdot 2,04 \cdot 1600 \cdot \left(2 \times \left(3 + \frac{2,04}{5,10} \right) + 3 \right)$$

$$\int_C^E M_0 M_1 dx = \frac{1}{6} \cdot (5,10 - 2,04) \cdot (1600 \times 4 + 1000 \times 4 + 1600 \times 3 + 2 \times 1000 \times 3)$$

$$\int_E^F M_0 M_1 dx = \frac{1}{6} \cdot 5,10 \cdot 1000 \cdot (2 \times 4 + 3)$$

$$u_D = 1,67 \cdot 10^{-3} m$$